

**特長:**

1MP 画素、0.2 秒撮影可能なカメラを搭載。撮影した画像はスマートフォンで確認可能。また、撮影した画像はクラウドにアップロード可能。また、撮影した画像は SNS に共有可能。

6 軸センサー搭載の GPS 機能により、飛行経路を記録・表示可能。

カメラはスマートフォンアプリで操作可能。また、ヘッドレスモード（headless）で飛行可能。

2.4G 無線電波による通信。また、2.4G 無線電波による充電可能。

USB 充電可能。

**機能:**

カメラ撮影可能。また、GPS 機能搭載。

スマートフォンアプリで操作可能。また、ヘッドレスモード（headless）で飛行可能。

SYMA APP 搭載。また、GPS 機能搭載。（SYMA X5UW）

**仕様:**

カラー: 黒

材質: プラスチック

機種名: X5UW

重量: 約 100g

充電時間: 約 60 分

充電ポート: USB

カメラ: RTF

カメラ: 1MP

カメラ: 2.4G

カメラ: 4CH 6 軸センサー

カメラ: GPS 搭載、FPV 機能

カメラ: 撮影速度 / 撮影角度: 約 30 度、約 800 画素

カメラ: 1MP

カメラ: 14 CM

カメラ: 黒

カメラ: 約 14 度

カメラ: 約 100 画素

カメラ: 4 軸

カメラ: 約 2 軸 (約 100 画素)

カメラ: 約 50m

カメラ: 約 100 画素

カメラ: 約 1 軸 x 約 100 画素 (約 100)

カメラ: 3.7V 500mAh

カメラ: 7mins

カメラ (h): 約 130 分

カメラ (mm x mm x mm): 32 X32 X 7cm

カメラ (L x mm x mm): 42.5 X 23.5 X 10.5 cm

カメラ: 3D 機能、GPS 機能、GPS 機能、GPS 機能、GPS 機能、GPS 機能、GPS 機能、GPS 機能、GPS 機能 / 充電可能、充電可能 / 充電可能、充電可能、WiFi 機能

**付属品:**

- 1 \* 充電ケーブル
- 1 \* 充電器

- 1 \* 遥控器
- 1 \* 3.7V 500mAh 锂电池
- 4 \* 螺旋桨
- 4 \* 桨保护罩
- 1 \* 充电器
- 1 \* USB 数据线
- 1 \* 说明书
- 1 \* 合格证



-   
 Barometer  
Set Height
-   
 WiFi  
transmission
-   
 360° Degree  
Roll Over
-   
 Headless  
mode
-   
 6-Axis  
Gyro
-   
 2.4G  
Transmitter
-   
 One key  
take off/landing



## FPV Real-time Transmission

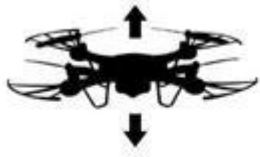
See exactly what your camera sees on your phone.



## **BUILT-IN 6-AXIS GYROSCOPE**

The flying control system of the 6-axis gyroscope automatically adjusts sensitivity of the gyroscope to guarantee more stable flying experience.





One-key taking off/landing makes the operation more convenient and it is very suitable for novice operation.

One key take-off



One key landing





Card Slot



High Elastic Blade



Camera Socket

320mm/12.6in



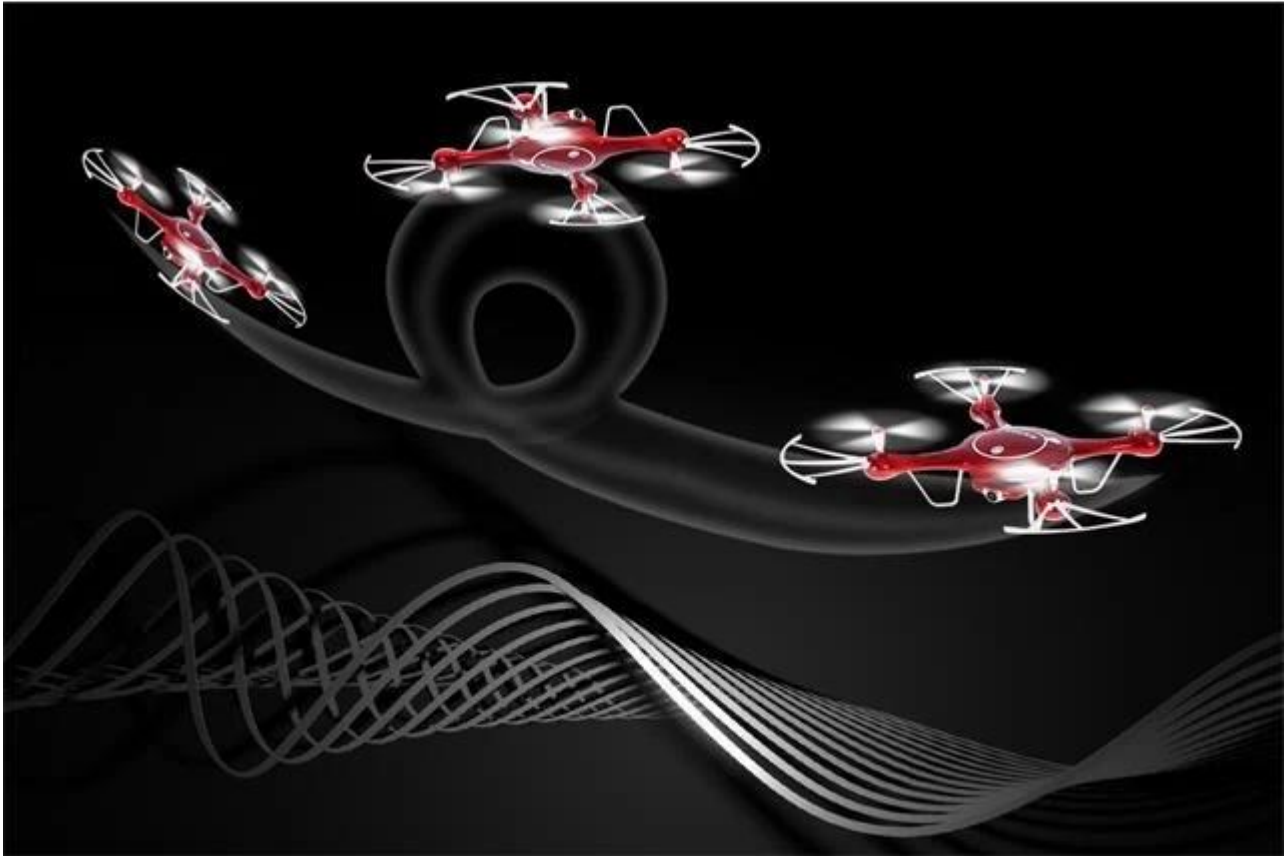
70mm/2.7in





# 360° EVERSION

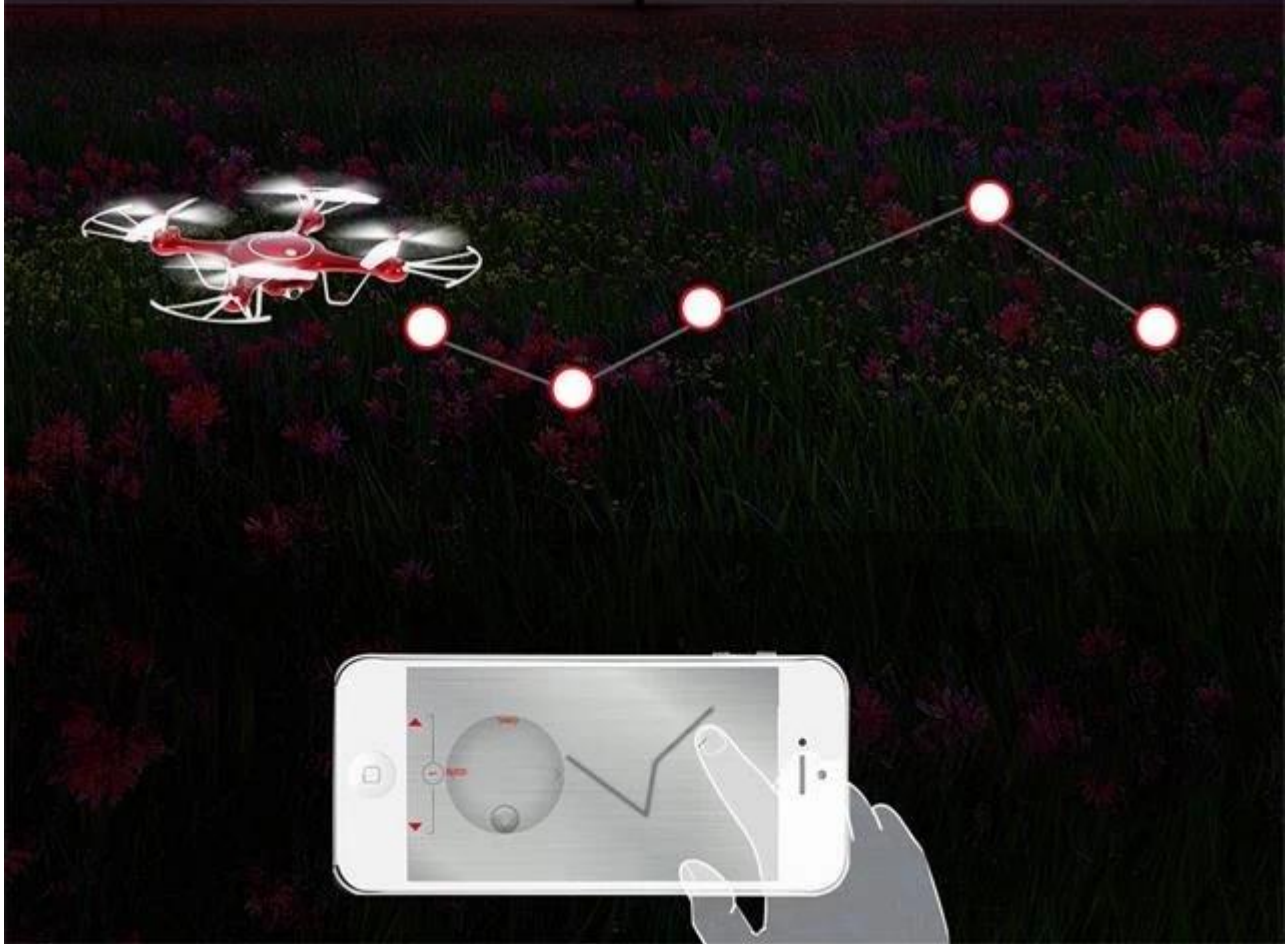
360° eversion: a key 360° roll, continuous roll for perfect action and wonderful performance.





# FLIGHT PLAN

Open the SYMA FPV installation software, use flight plan at your fingertips, just draw a route on the screen, the copter will auto pilot as per the given path.



## PACKAGE LIST









